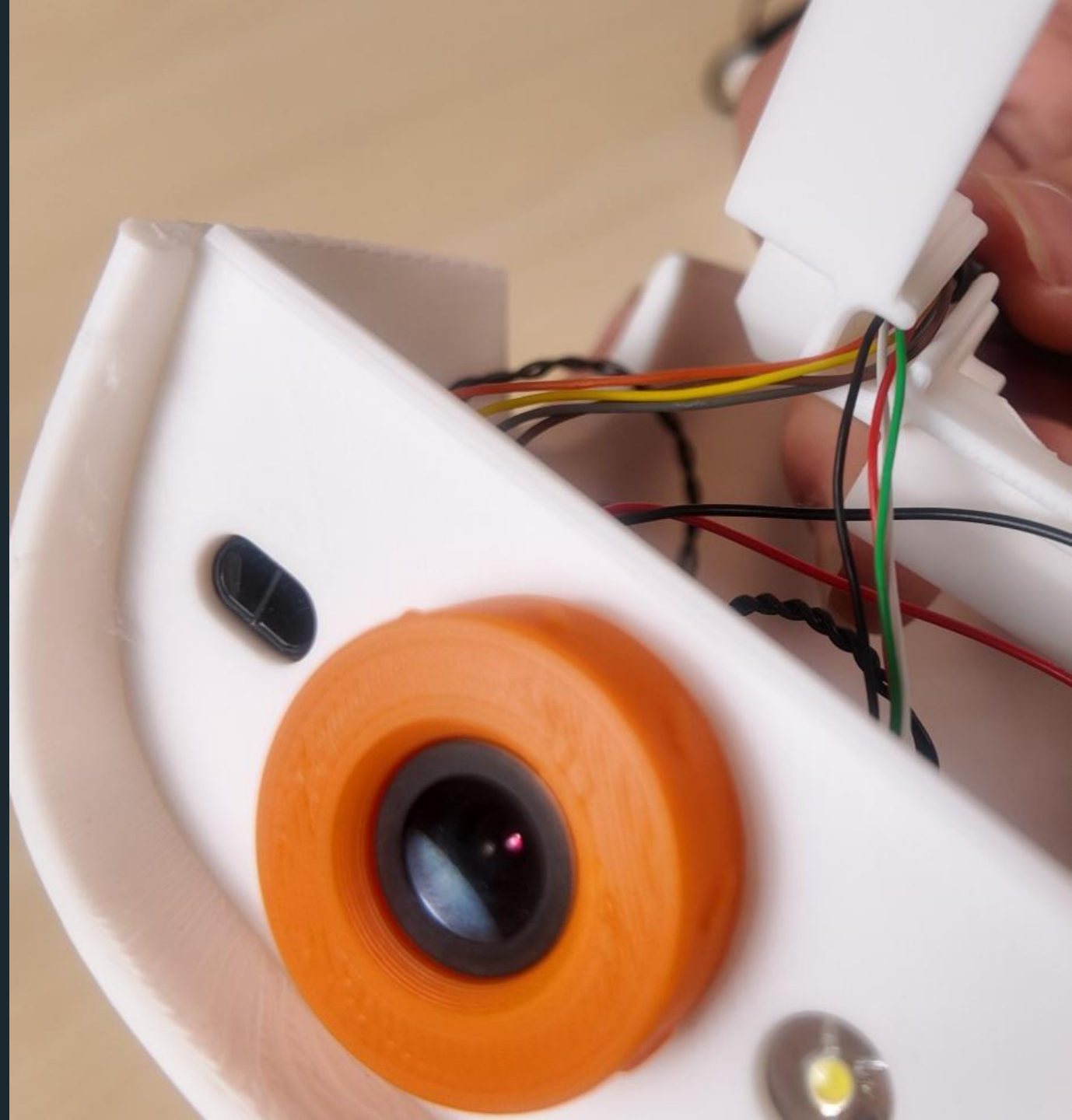
XGO-duck

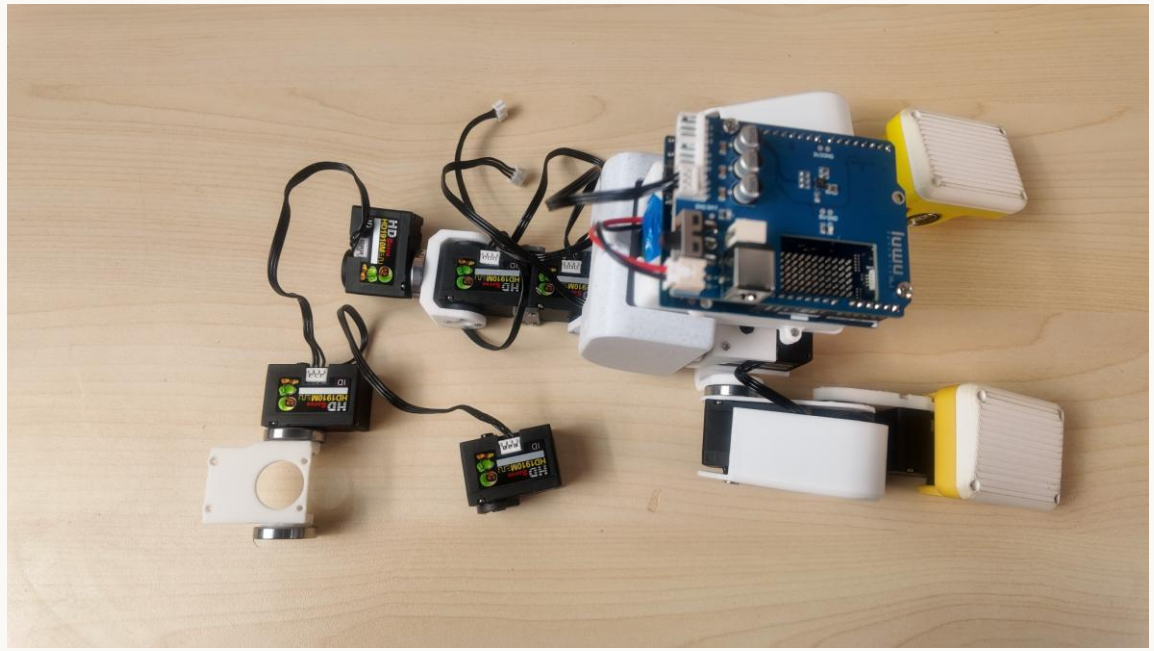
音视频安装教程

图文步骤与接线指引

从头部拆解到接线检查



01 拆解 XGO-duck 头部



拆解后全貌



头部舵机与支架

- 断开电源后拆开 XGO-duck 头部，使舵机和支架呈图示状态。
- 整理连接线，妥善保存拆下的螺丝和零件。

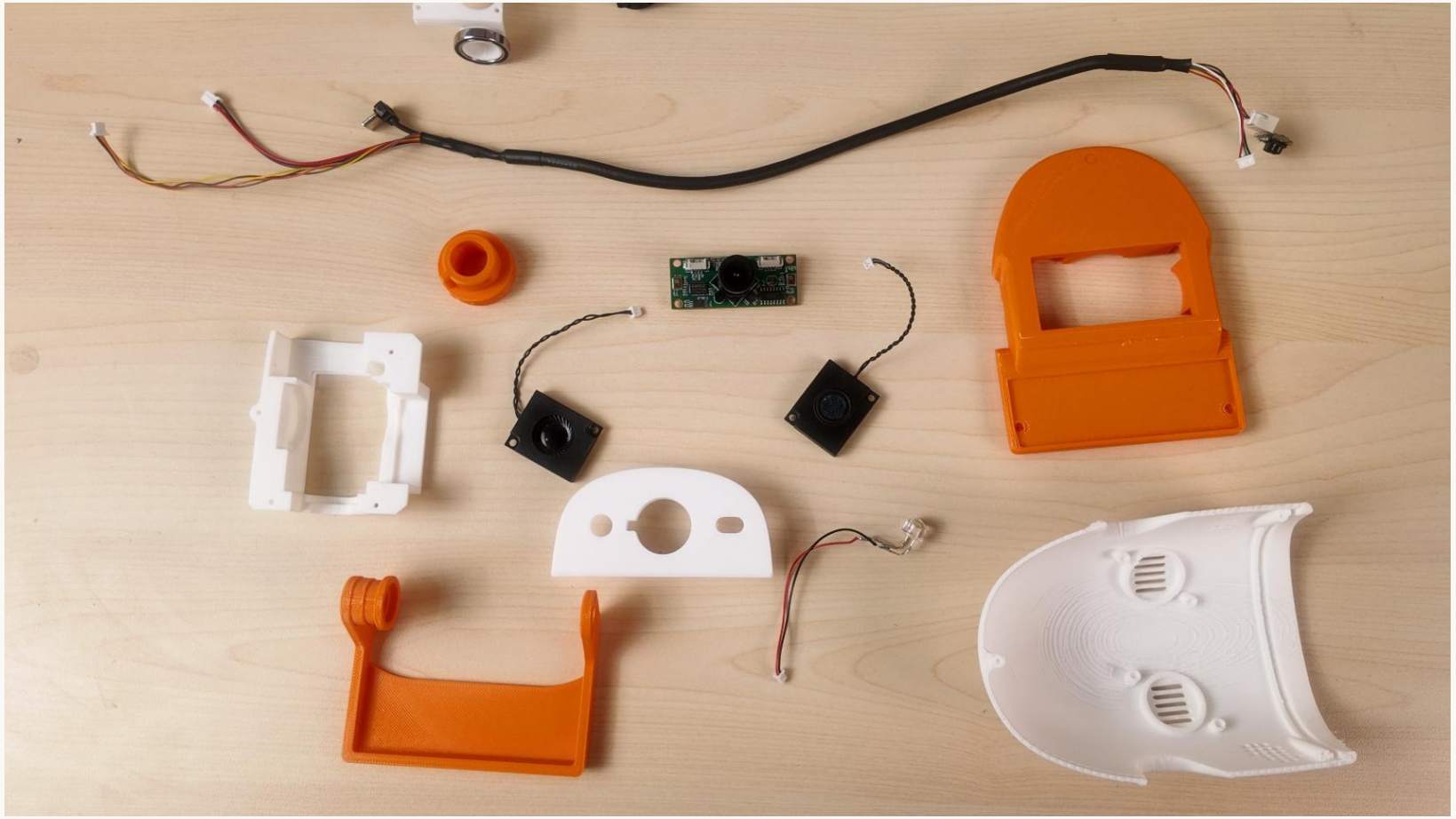
02 物料准备

准备下列物料

摄像头模组
ToF 测距传感器
补光灯与扬声器
头部结构件和线束

螺丝规格

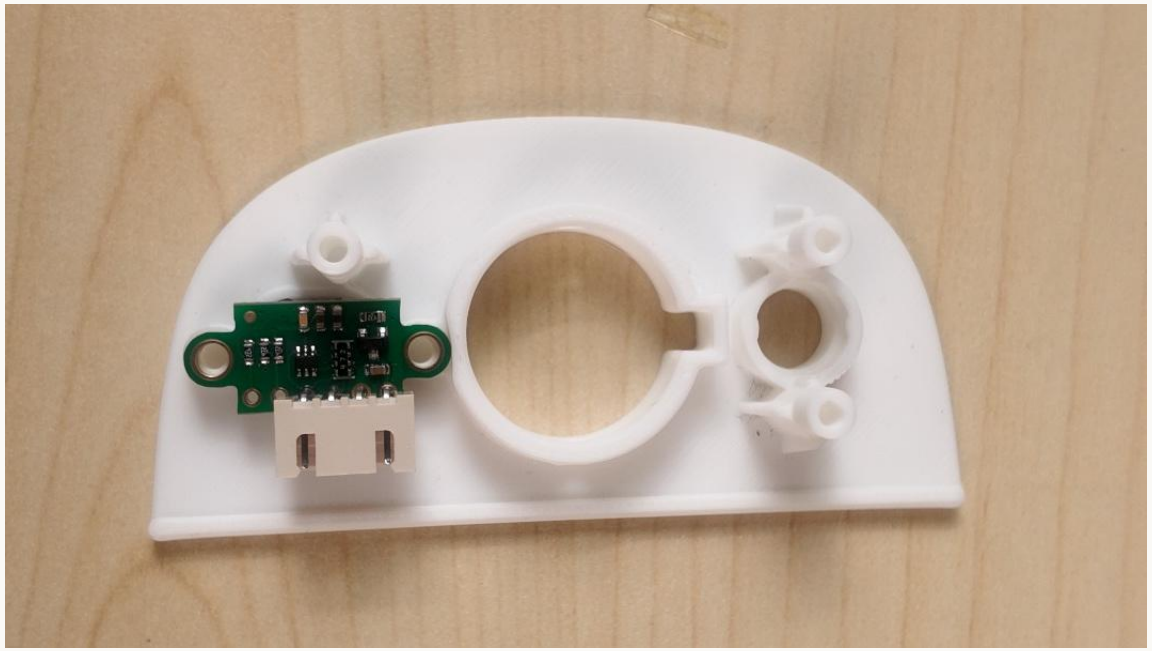
M3×4 及 M2×6



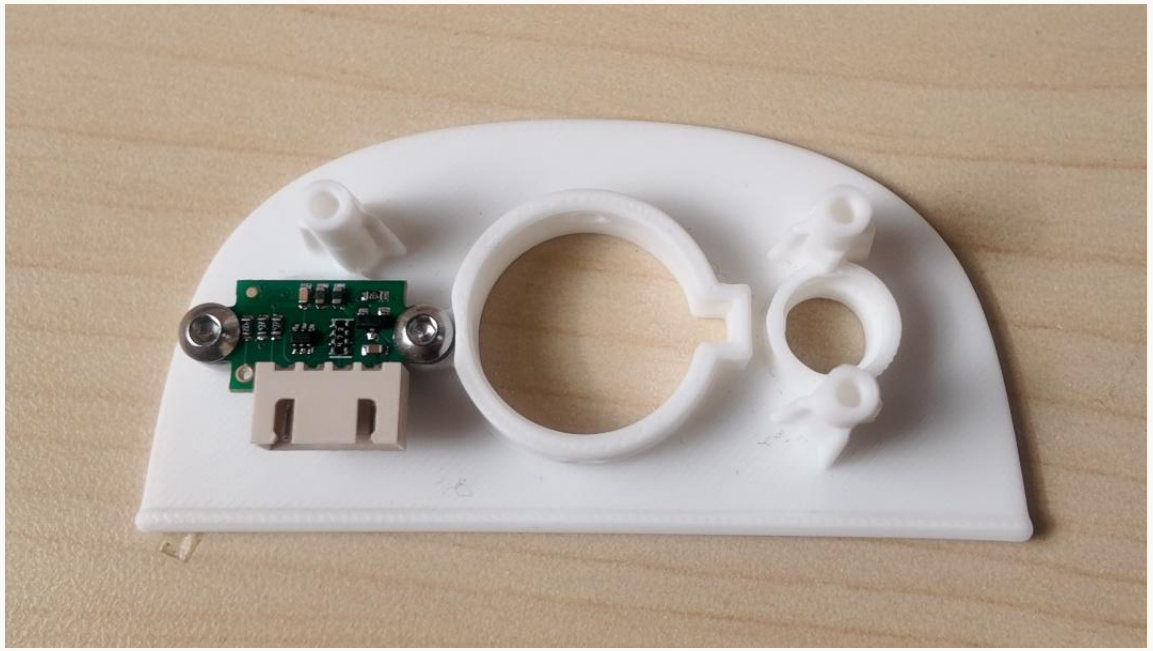
安装物料示意

03 安装 ToF 测距传感器

M3×4 螺丝



对齐传感器固定孔



固定后的状态

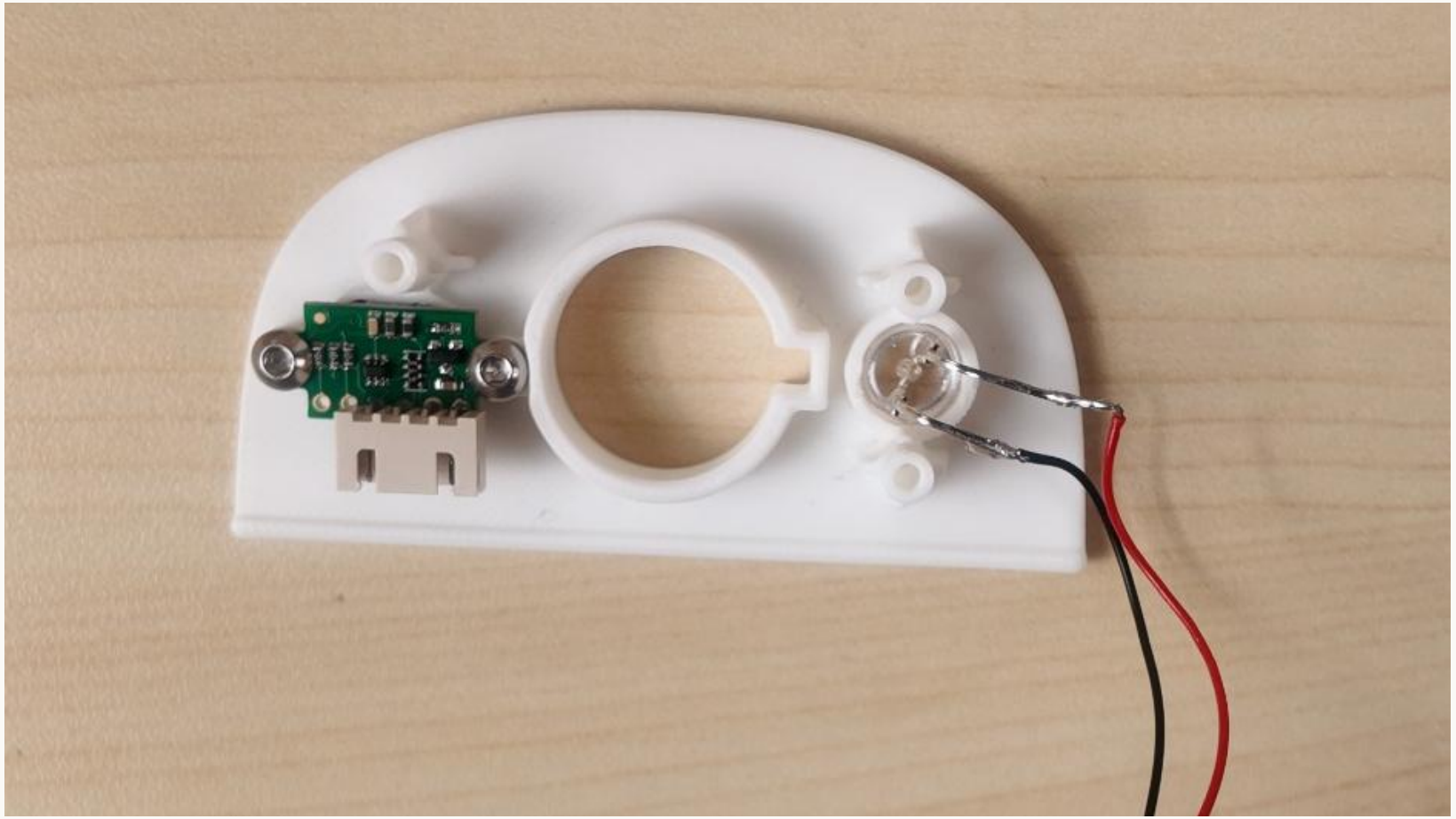
- 将 ToF 传感器置于安装板侧边，并对齐两个固定孔。
- 使用两颗 M3×4 螺丝固定，接口方向参考右图。

04 安装补光灯

安装方法

将补光灯装入安装板另一侧的小圆孔，灯头朝外。

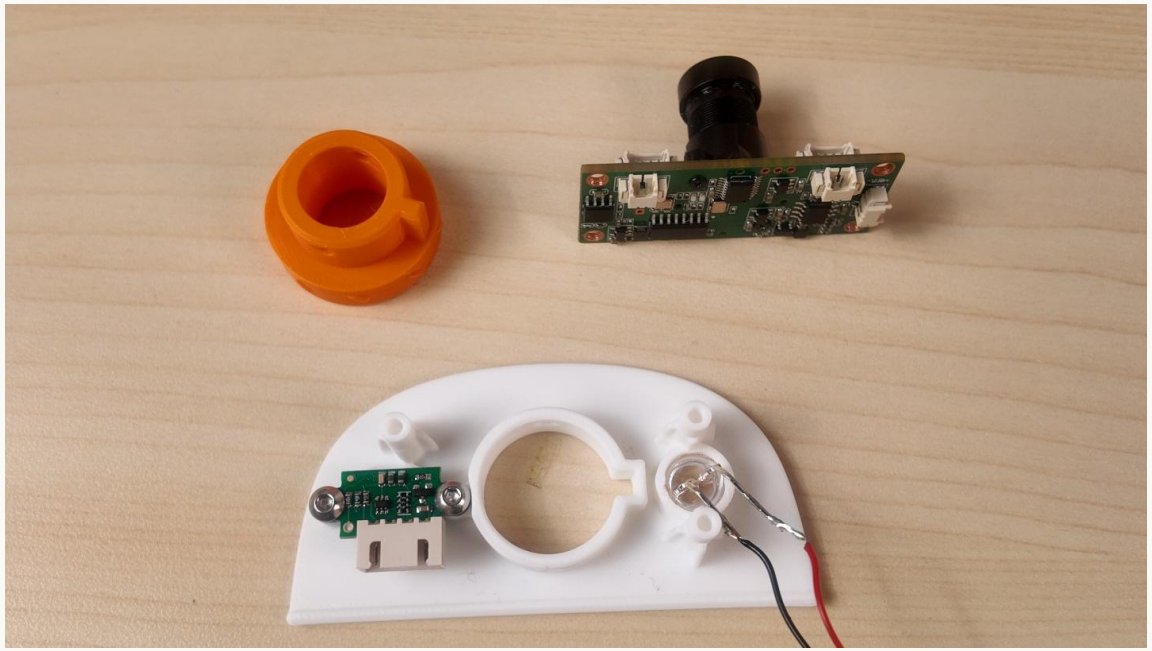
引线从背面引出，避免金属引脚相互接触。



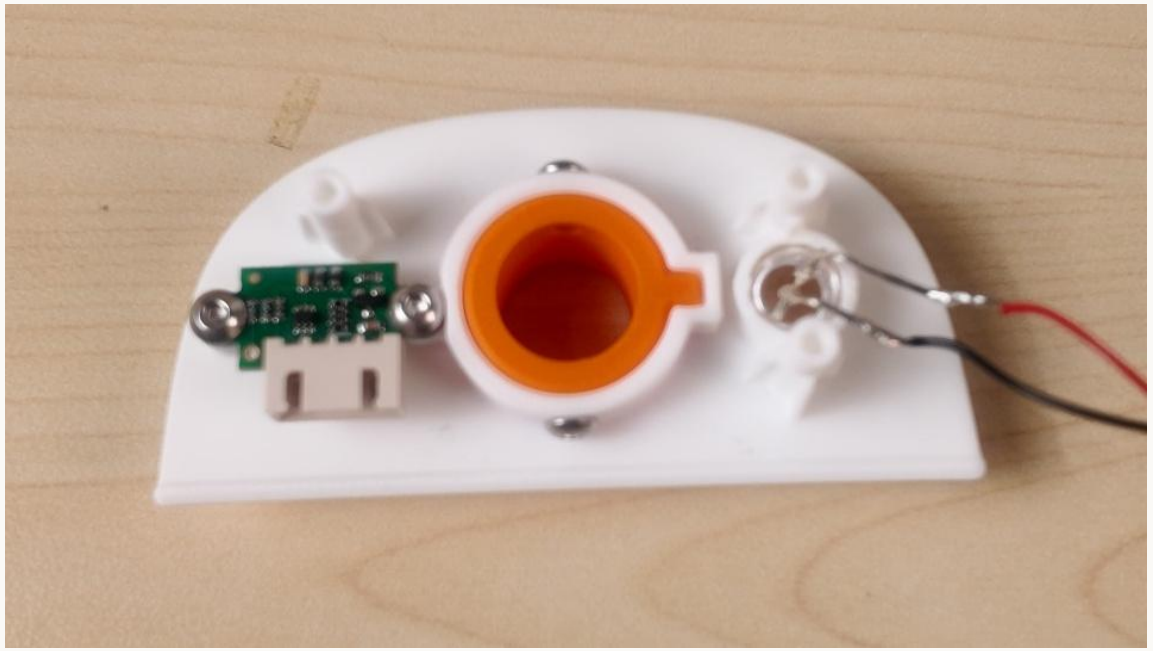
补光灯从正面穿入，线束由背面引出

05 安装镜头座

M3×4 螺丝



准备镜头座和摄像头模组



镜头座装入后的状态

- 将橙色镜头座对准安装板中间圆孔及缺口，按图装入。
- 镜头座固定位置使用 M3×4 螺丝。

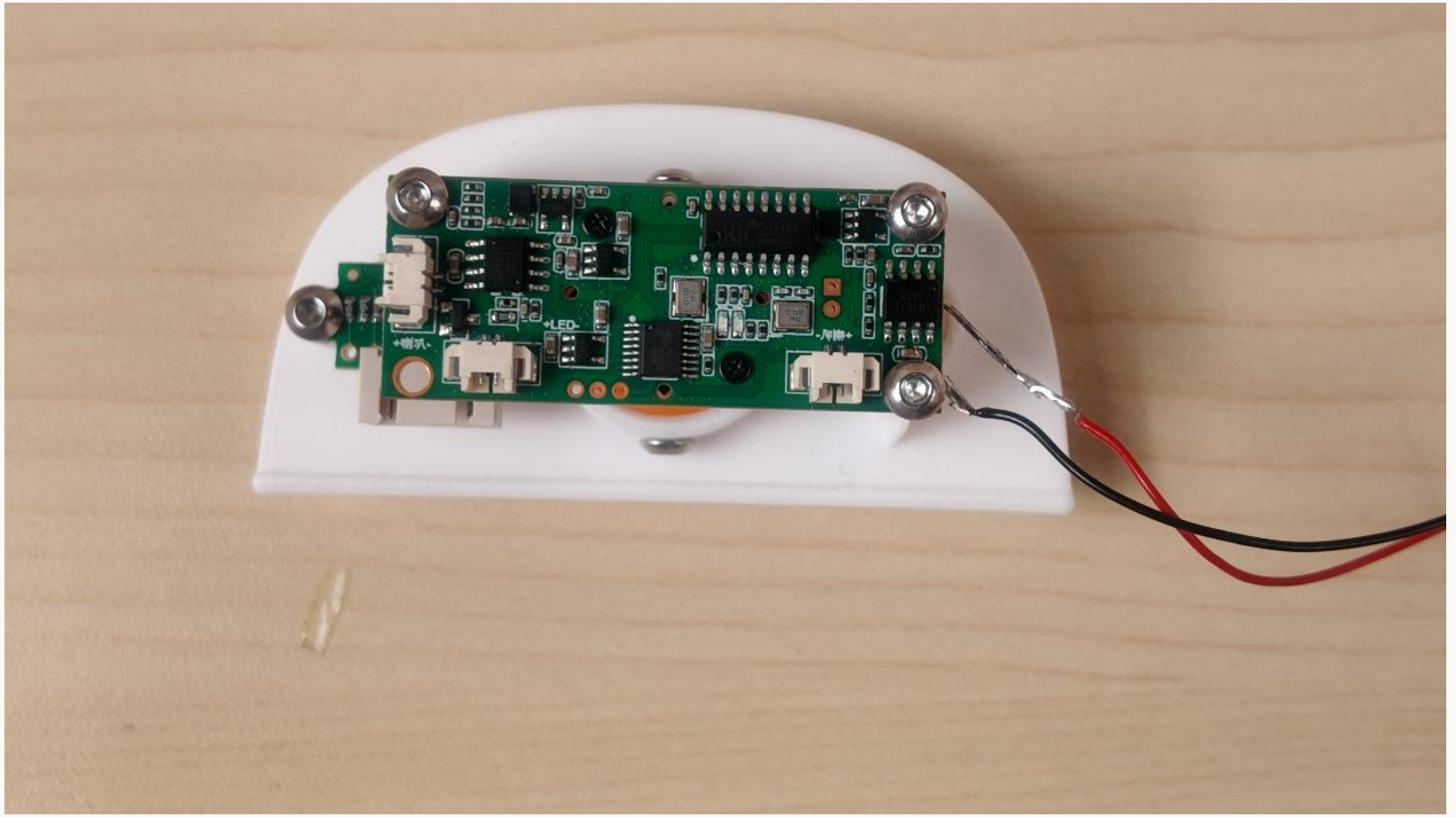
06 固定摄像头模组

M3×4 螺丝

安装方法

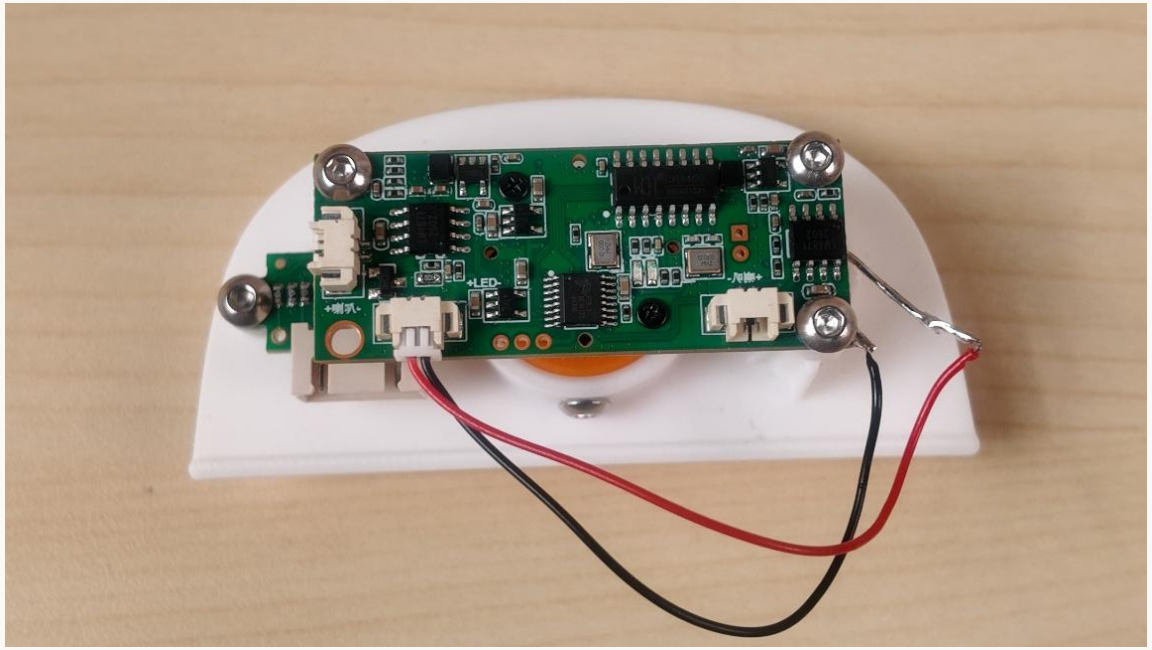
将摄像头模组对准镜头座，使镜头穿过中间孔。

使用 M3×4 螺丝，按图示方向固定模组。

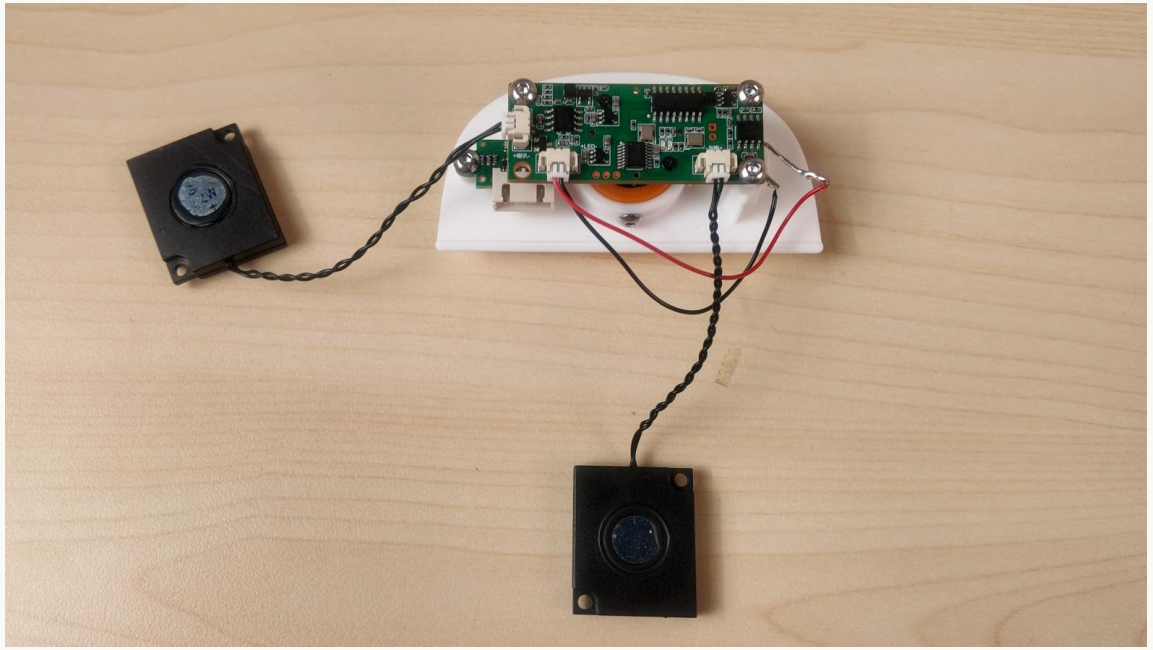


摄像头模组固定后的背面

07 连接补光灯和扬声器



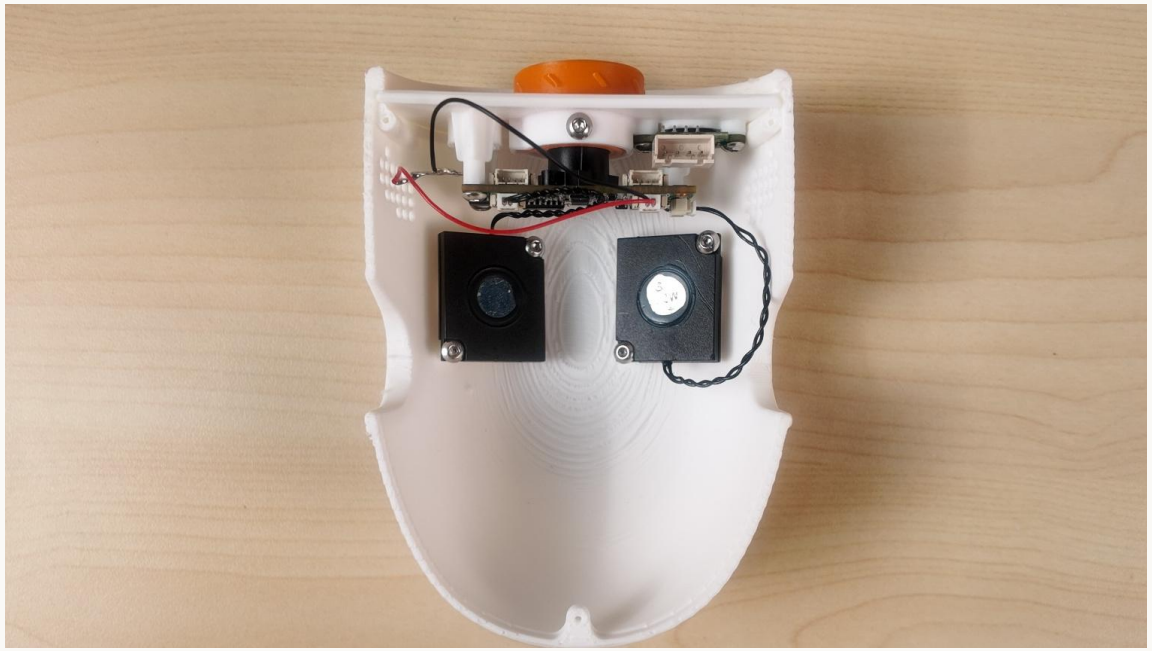
连接补光灯线束



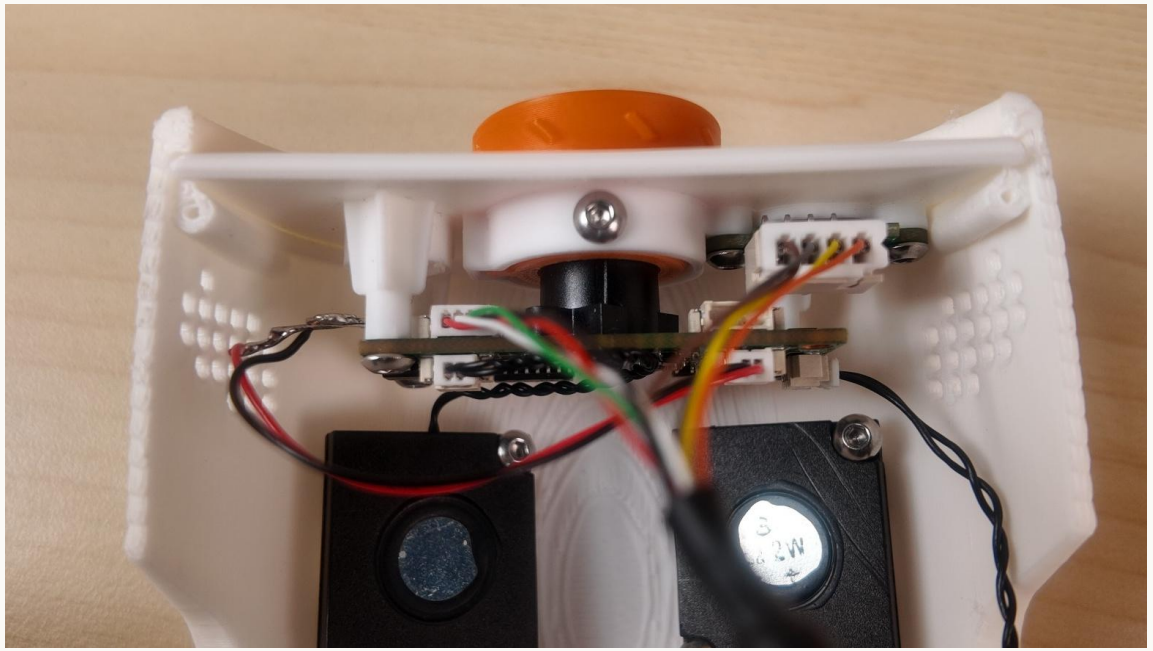
分别连接两只扬声器

- 将补光灯插头接入摄像头模组板上的对应插座。
- 再将两只扬声器的插头分别接入对应接口。

08 安装头壳并连接线束



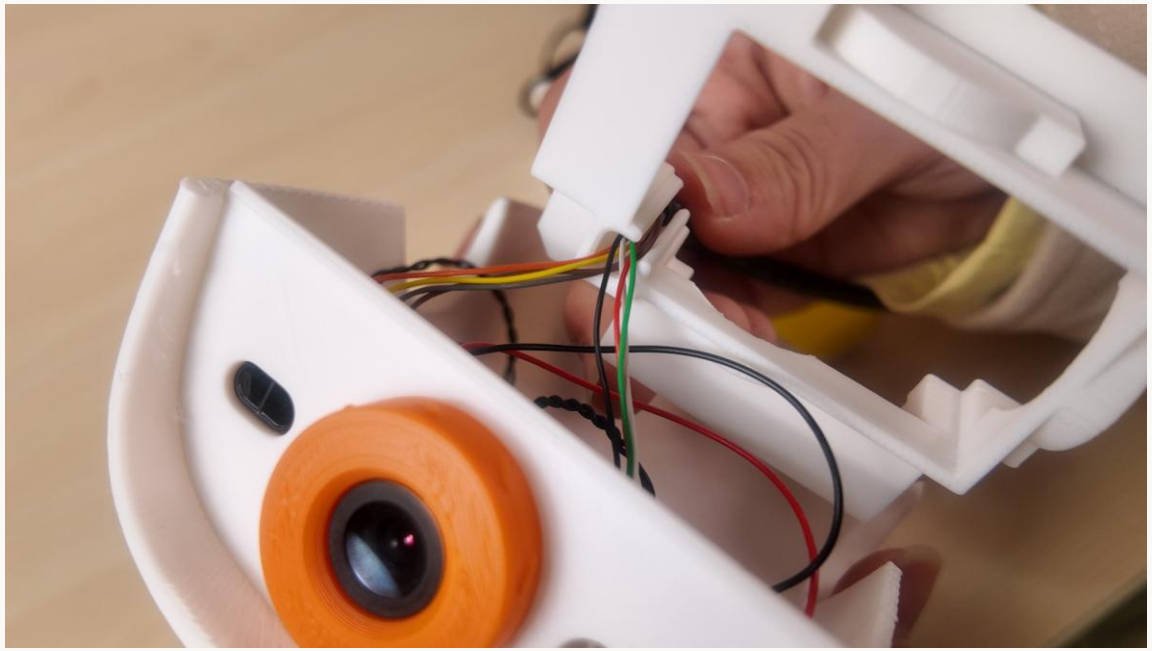
扬声器及前面板装入头壳



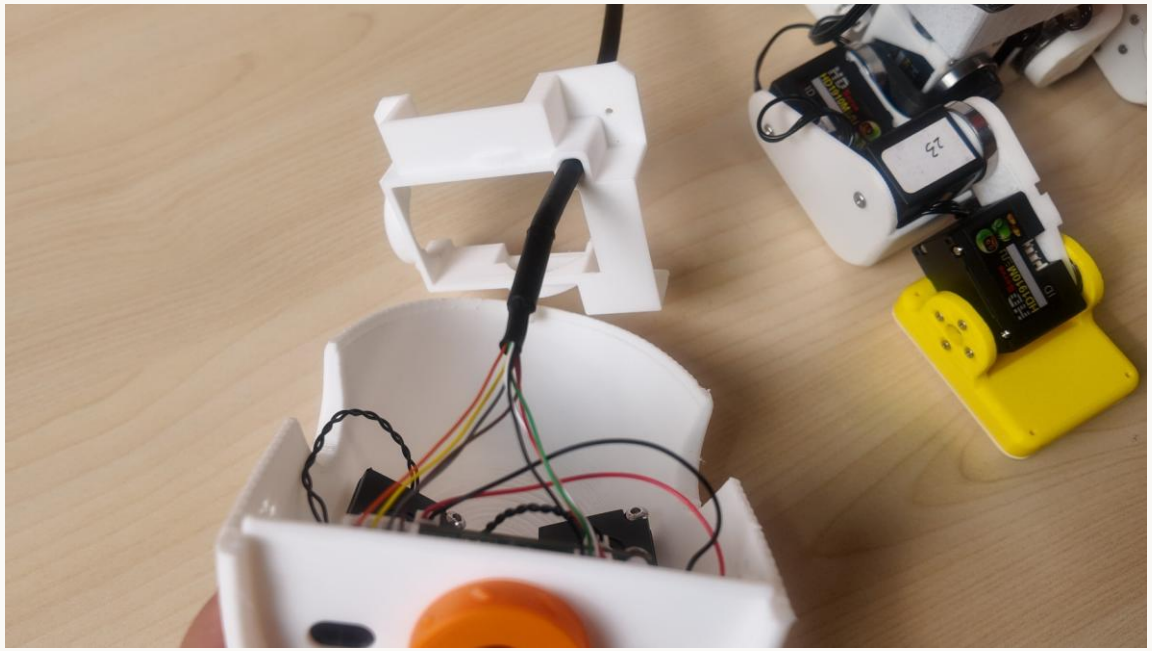
连接头部线束

- 将两只扬声器固定在头壳内，放入前面板及摄像头模组。
- 按照右图连接头部线束，插头方向以实物接口为准。

09 穿过支架走线



线束穿过支架孔位

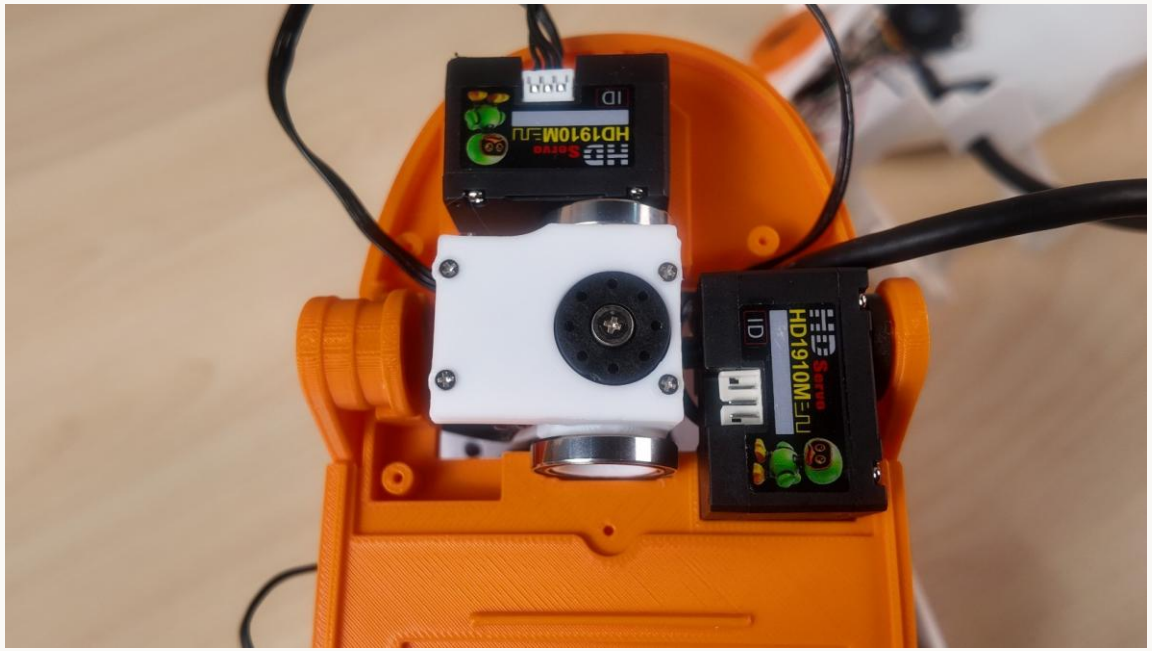


线束从支架另一侧引出

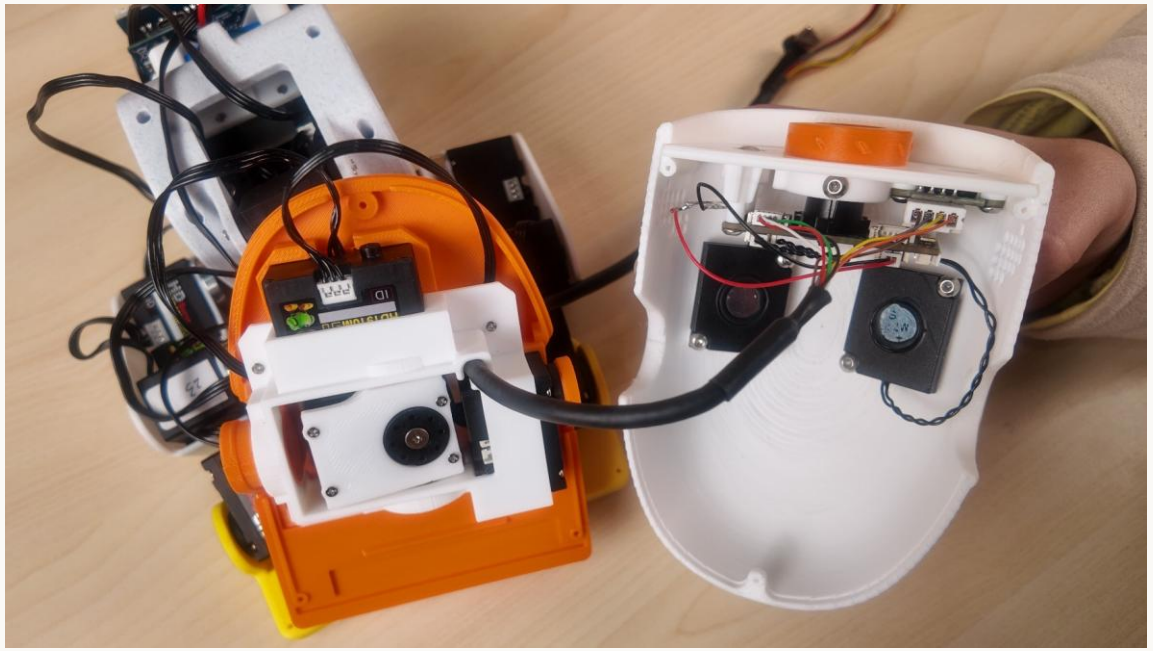
- 将头部主线束穿过白色支架上的走线孔。
- 保留适当弯曲余量，避免后续安装时夹住导线。

10 安装舵机组件和支架

M2×6 螺丝



舵机组件安装位置



安装白色支架并引出线束

- 将舵机组件与白色支架按图装入橙色头部结构件。
- 图示固定位置使用 M2×6 螺丝，线束从侧面引出。

11 固定头部外壳

M2×6 螺丝



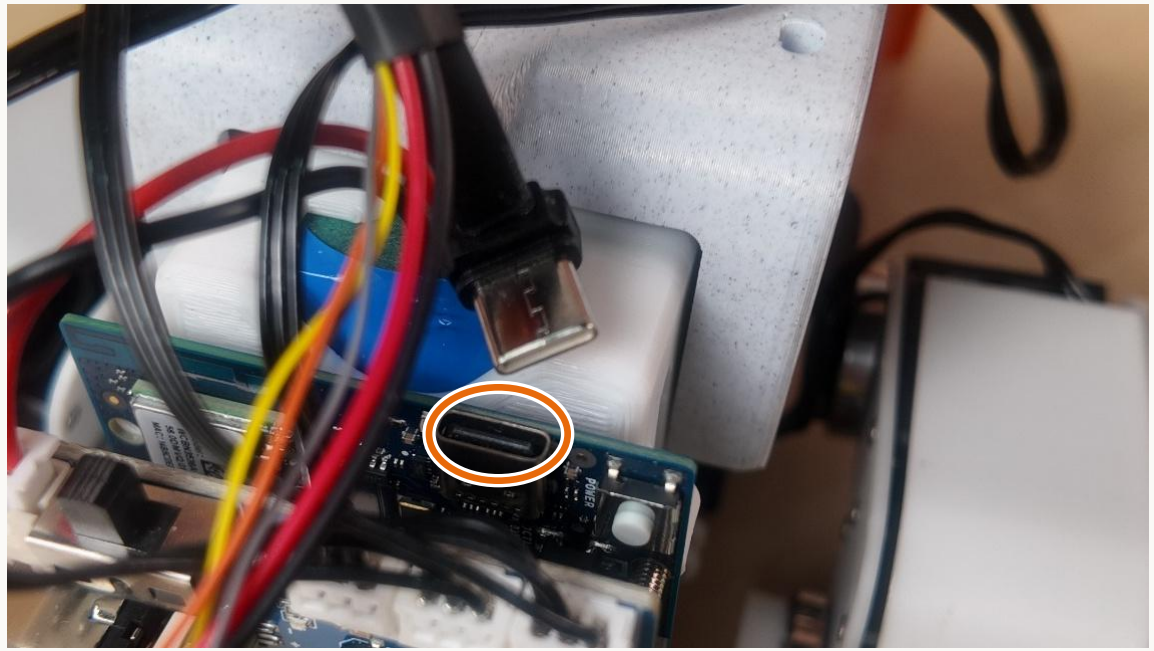
底部两处固定孔



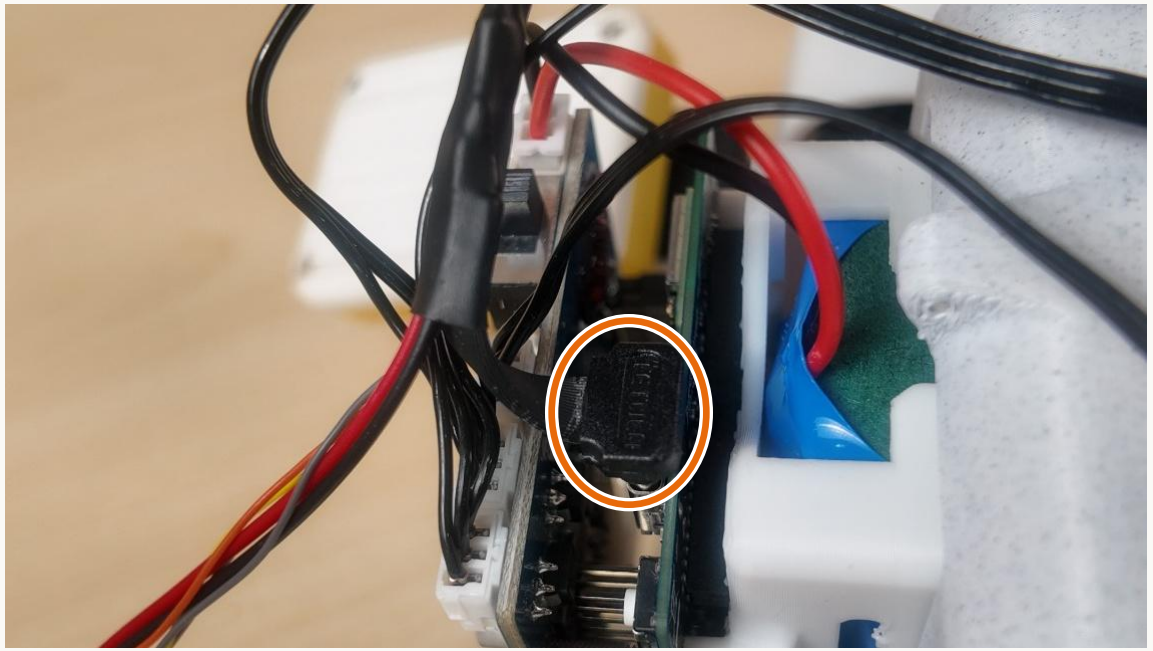
上方固定孔

- 合拢头部外壳与橙色支架，对齐固定孔。
- 图示底部两处和上方一处使用 M2×6 螺丝固定。

12 连接 Type-C 线



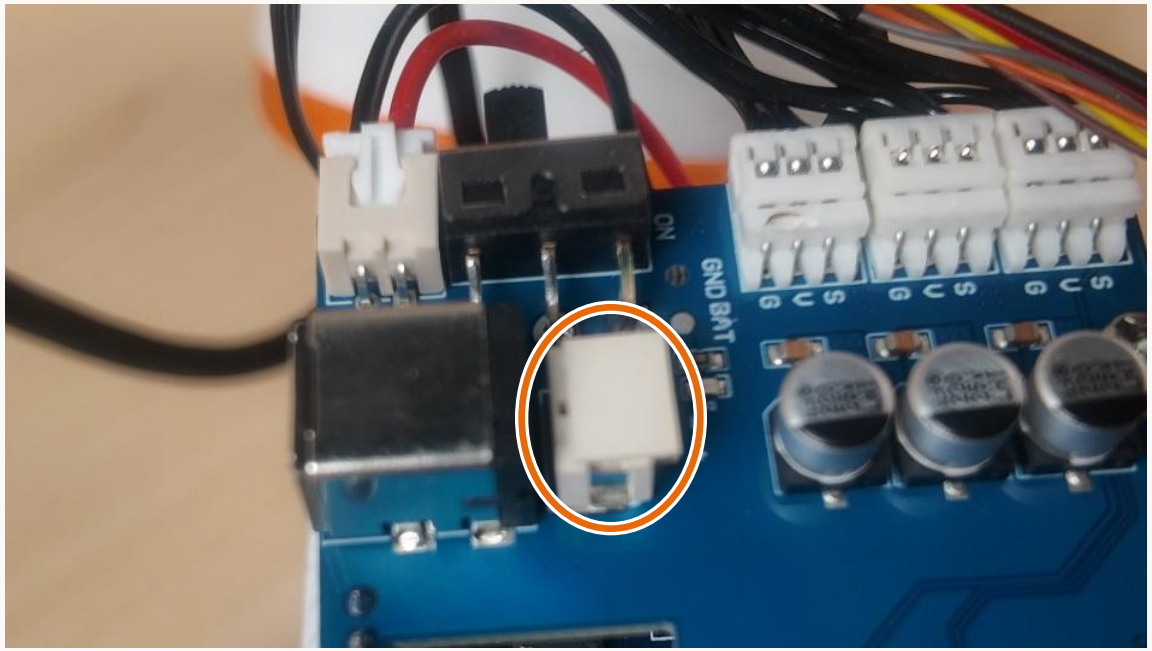
Type-C 插头及主控接口



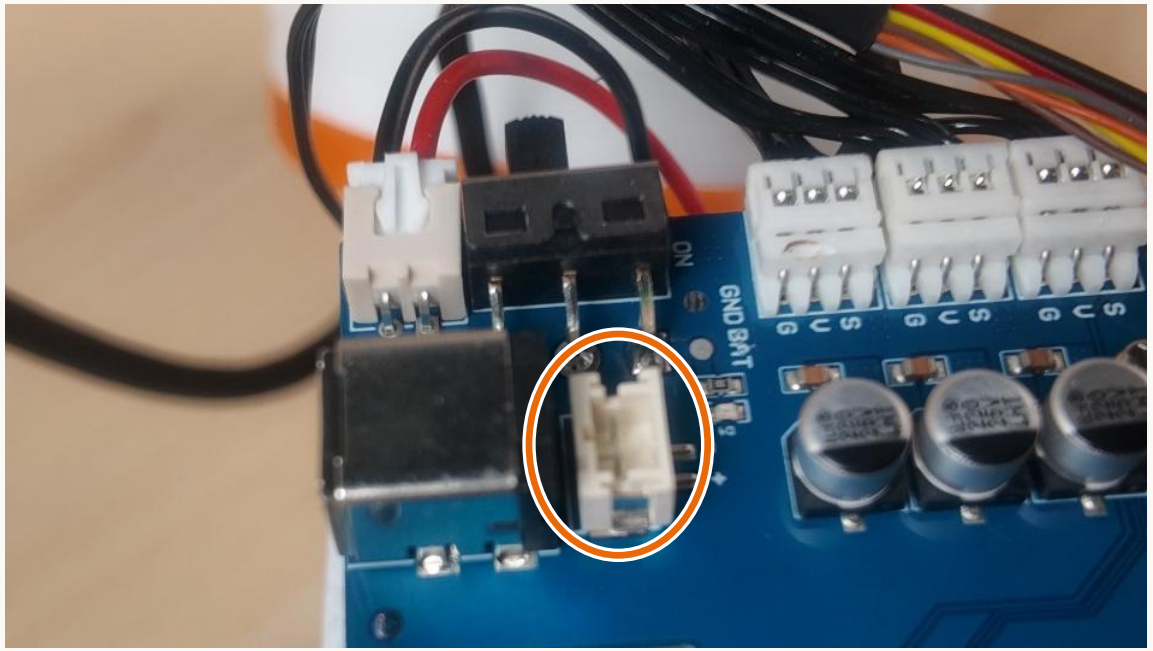
插入后的状态

- 使用 Type-C 转 Type-C 连接线，连接图示的主控接口。
- 将插头插牢，并整理线束以避开活动部位。

13 取下接口盖帽



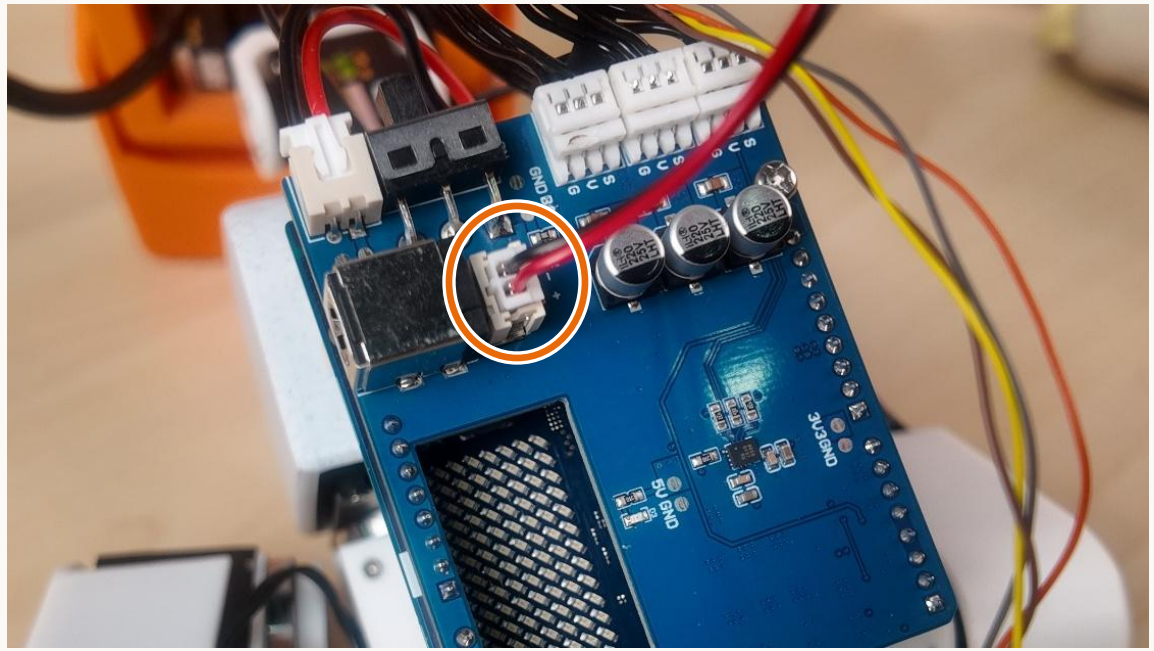
取下前：接口盖帽



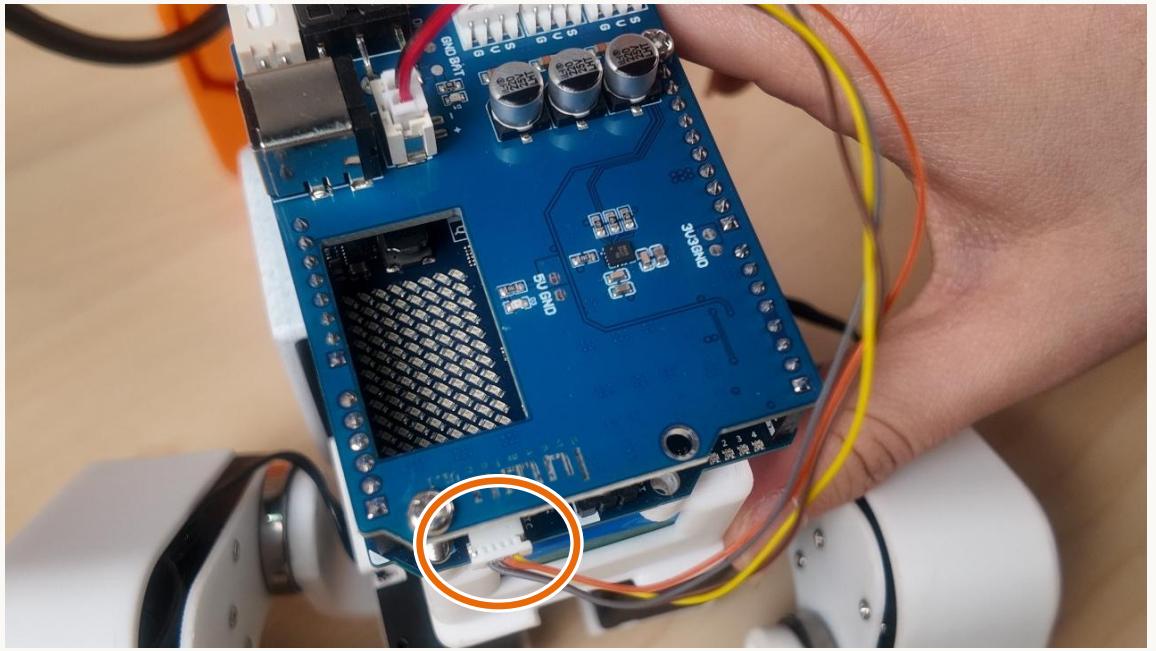
取下后：露出插座

- 取下主板图示接口上的白色盖帽，露出插座。
- 盖帽保留备用，接线前确认设备处于断电状态。

14 连接主板线束



连接红黑两芯插头



连接多芯线束插头

- 将红黑两芯插头接入刚才露出的接口。
- 再将多芯线束插入主板下方的对应插座，确认插牢。

15 安装完成检查

固定	检查图示螺丝是否锁紧，头部结构是否稳固。
接线	逐一确认插头已插紧，裸露金属引脚没有相互接触。
走线	检查线束没有被外壳夹住，也不会干涉舵机活动。
功能	确认接线无误后通电，检查画面、补光灯、声音及测距。